

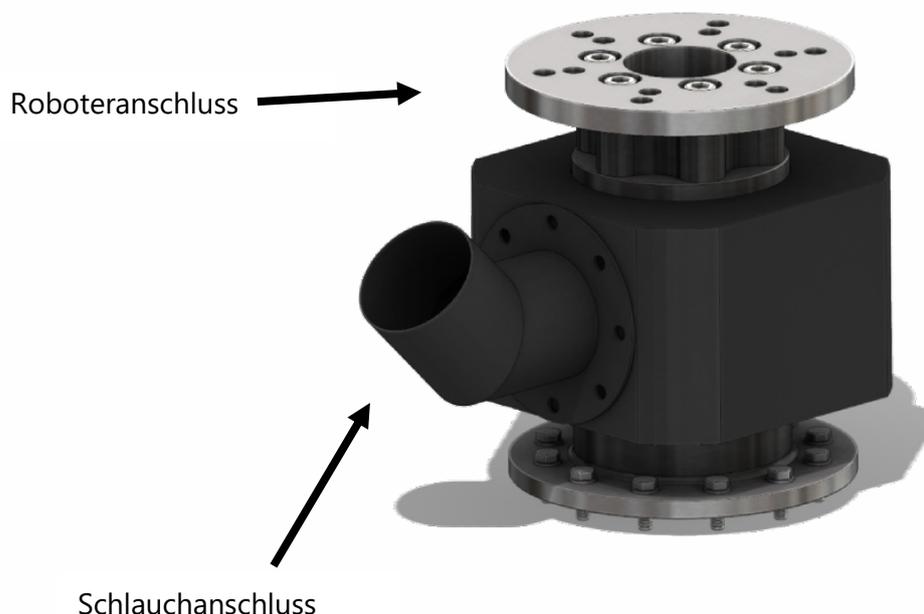
Swibot - Drehdurchführung

Bei der Ausrüstung eines Roboters gibt es oft Herausforderungen in Bezug auf das Schlauchmanagement, insbesondere in Fällen, in denen der UniGripper so stark rotiert, dass der Vakuumschlauchanschluss am Werkzeug unter dem Roboterarm durchläuft.

Unsere Lösung für dieses Problem war die Entwicklung einer schwenkbaren Drehdurchführung, bei dem der Vakuumananschluss in den Roboteranschluss integriert ist. Mit dieser Anordnung kann der Schlauch oder das Rohr fest am Roboter montiert werden und alle Probleme mit einem Schlauch gehören der Vergangenheit an.

Der Swibot-Anschluss ist in Größen für Schläuche mit einem Innendurchmesser von 63, 76, 102 und 125 mm erhältlich. Der Roboteranschluss ist an den Roboter Ihrer Wahl anpassbar.

Der Swibot kann an Greifern mit oder ohne Floating Attachment verwendet werden. Bei der Verwendung mit schwimmender Befestigung wird ein zusätzlicher Schlauch benötigt, um die Luft von der Hauptkammer des Greifers zu einer Kammer auf der schwimmenden Befestigung zu leiten.



Technische Änderungen vorbehalten!